Capítulo 7: Trabajo futuro

El trabajo realizado durante este proyecto, así como las condiciones en las que este se encuentra, permiten pensar en la continuación de su desarrollo. Para empezar, se plantea la posibilidad de desarrollar un sistema en el que el mapeo sea realizado en vivo, y que permita al usuario observar los resultados mientras estos están siendo creados, lo que facilitaría aún más el trabajo de mapeo, pues, mientras el vehículo se encuentra en vuelo, el piloto podría observar si la ruta que está siguiendo es la más adecuada y determinar si debe corregir la ruta o regresar a algún punto específico para recopilar más datos.

Otra posibilidad es la de crear un sistema capaz de recibir la localización por GPS del UAV para permitir la selección de una ruta que se le indicará seguir para la obtención de datos que ingresarán al sistema de mapeo, reduciendo al mínimo la interacción humana con el sistema completo.

Finalmente, dentro del marco arqueológico, se plantea la posibilidad de implementar al sistema un método de detección y filtrado de ciertas características consideradas como ruido, así como de reconstrucción automática para las características importantes que las anteriores bloquean; lo que resultaría especialmente útil en casos como la región mapeada en este proyecto, pues hay ciertos elementos que se desean resaltar, los cuales están ocultos bajo diversos tipos de vegetación.