

Bibliografía.

- [1] Abadal Berini Jordi, “El libro del robot”, Editorial Gustavo Gili, Barcelona 1986.

- [2] Weitzenfeld Alfredo, “Comportamiento adaptativo neuronal, neurociencias y simulaciones”,
<http://www.cannes.itam.mx/Espaniol/investigacion/areas/robotica.html>

- [3] Critchlow Artur, “Introduction to Robotics”, Editorial Macmillan, United States of America 1985.

- [4] loboduke2001 Home Page, “La robótica como herramienta del hombre”,
<http://www.geocities.com/loboduke2001/Historia.html>.

- [5] Aperabot website , “Curso de robótica móvil”,
<http://usuarios.bitmailer.com/aperobot/robothistoriatecno.htm>

- [6] Belpaeme Tony, <http://www.acm.org/crossroads/espanol/xrds8-2/hungry.html>, ACM, 2001.

- [7] García Pelayo Ramón, Larousse diccionario escolar, Editorial Larousse, 1987.

- [8] Zalama E, “Arquitectura neuronal no supervisada para el control de un robot móvil en entornos no estacionarios”, Universidad de Valladolid, España,1995.

- [9] D. Floreano, “Design, control and applications of autonomous mobile robots”,
<http://asl.epfl.ch/aslInternalWeb/ASL/publications/uploadedFiles/aias.pdf>,
Swiss Federal Institute of Technology in Lausanne.

- [10] R. González Víctor, “Fundamentos de robótica”
http://www.cpr2valladolid.com/tecno/cyr_01/robotica/sistema/sensores.htm

- [11] Chávez Aragón J.A., “Análisis y desarrollo de técnicas para la exploración de un ambiente desconocido por un robot móvil”, Tesis de maestría, Universidad De Las

Américas - Puebla 2001.

- [12] Merelo J.J, "RED CIENTIFICA, Ciencia, Tecnología y Pensamiento",
<http://www.redcientifica.com/doc/doc199903310001.html>.

- [13] V. Liste Violeta, "Su historia",
<http://www.tlmsn.com.mx/tecnologia/software/art022TecSoftRobots2/>

- [14] López Eugenio, "Clasificación de los robots",
<http://www.geocities.com/soldadura17/rob/clasrob.htm>

- [15] Wikipedia website, "Tres leyes de la robótica",
http://es.wikipedia.org/wiki/Tres_leyes_de_la_rob%C3%93tica

- [16] Microsoft Research, "Vision Based Modeling",
<http://research.microsoft.com/vision/VisionBasedModeling/EnvironmentModeling/>

- [17] Wiseman John, "Braitenberg Vehicles",
<http://people.cs.uchicago.edu/~wiseman/vehicles/>

- [18] Buiu Catalin, "Case Study – Braitenberg Vehicles"
http://www.cl.inf.tu-dresden.de/compulog/lectures/winter99/lpisa/mod_1_12.html

- [19] Endo Yoichiro, "Implementation of the Braitenberg Vehicles with the Mission Lab Simulator", <http://www.cc.gatech.edu/~endo/cs7001/project1/project1.html>

- [20] Miglino Orazio, "La robótica como herramienta para la educación",
<http://www.donosgune.net/2000/dokumen/EduRobSp.pdf>

- [21] Molina Soriano Rafael, "¿Qué es la visión artificial?",
<http://www.etsi2.ugr.es/depar/ccia/mia/transparencias/t1/T1bn.pdf>

- [22] Arellano Días Fernando, "Un algoritmo de correspondencia entre imágenes estéreo a múltiples resoluciones", <http://verona.fi-p.unam.mx/fardi/pagina/creditos.htm>